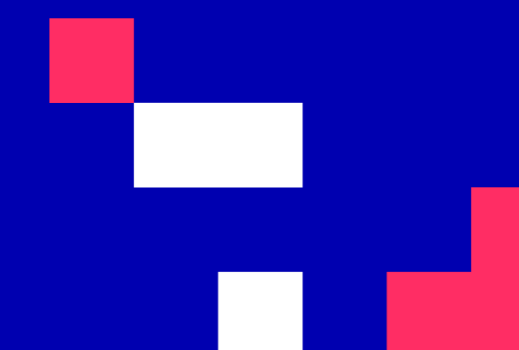


Русенски университет

ИНТЕЛИГЕНТНИ КОМПЮТЪРНИ СИСТЕМИ

Светлана Стефанова

Септември, 2022



ЛЕКЦИЯ 11**ПЛИТКИ НЕВРОННИ МРЕЖИ****СЪДЪРЖАНИЕ**

1. Въведение
2. Скрит слой
3. Математическо моделиране
4. Дефиниране на теглата

СЪДЪРЖАНИЕ 1

Определение

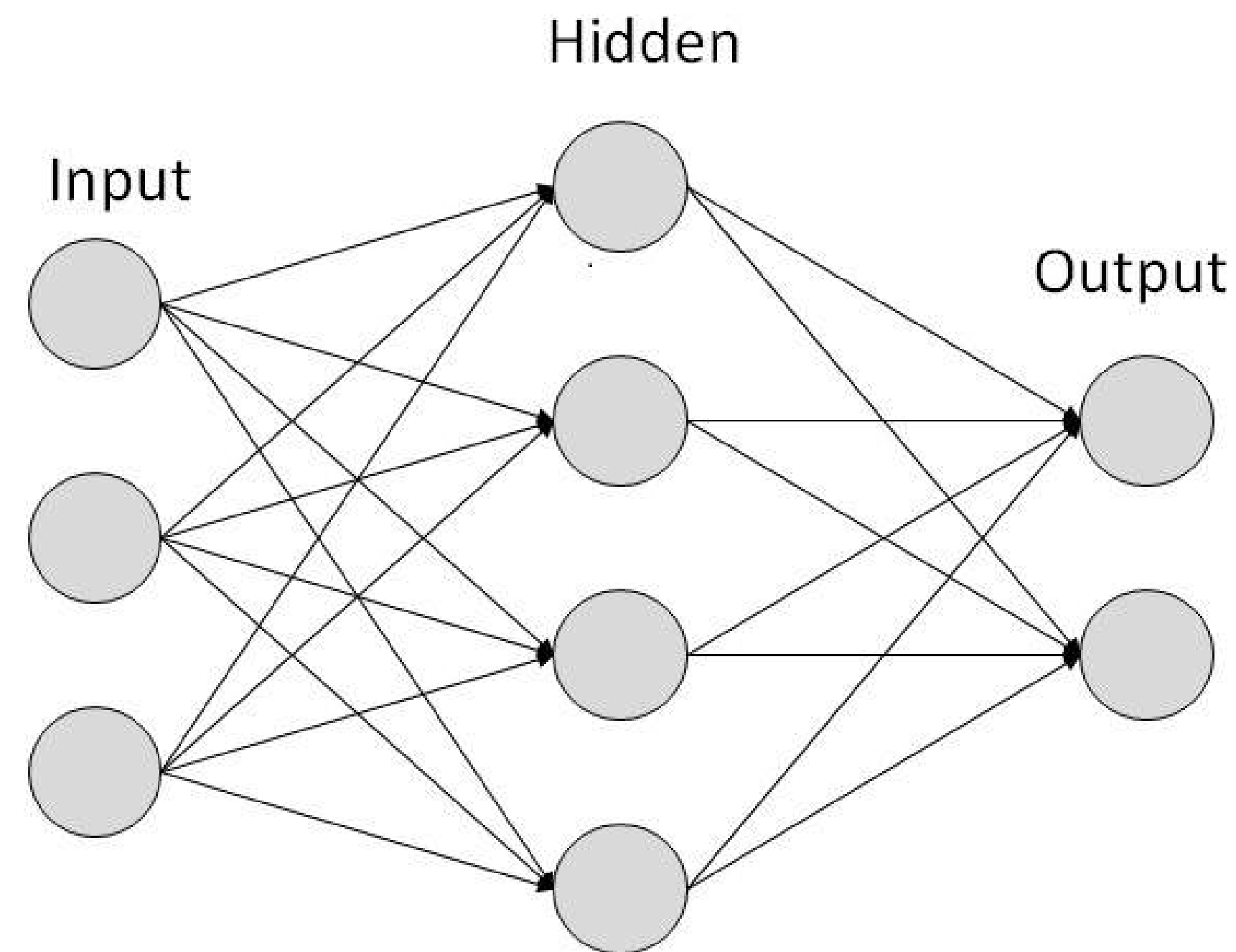
Под НМ си представяме структура, състояща се от много слоеве, включително скрити. Но има и тип НМ само с няколко броя скрити слоеве.

Плитките невронни мрежи се състоят само от 1 скрит слой. Разбирането им дава представа какво точно се случва в дълбока невронна мрежа.

СЪДЪРЖАНИЕ 1

Пример

Плитка невронна мрежа с 1 скрит слой, 1 входен слой и 1 изходен слой.



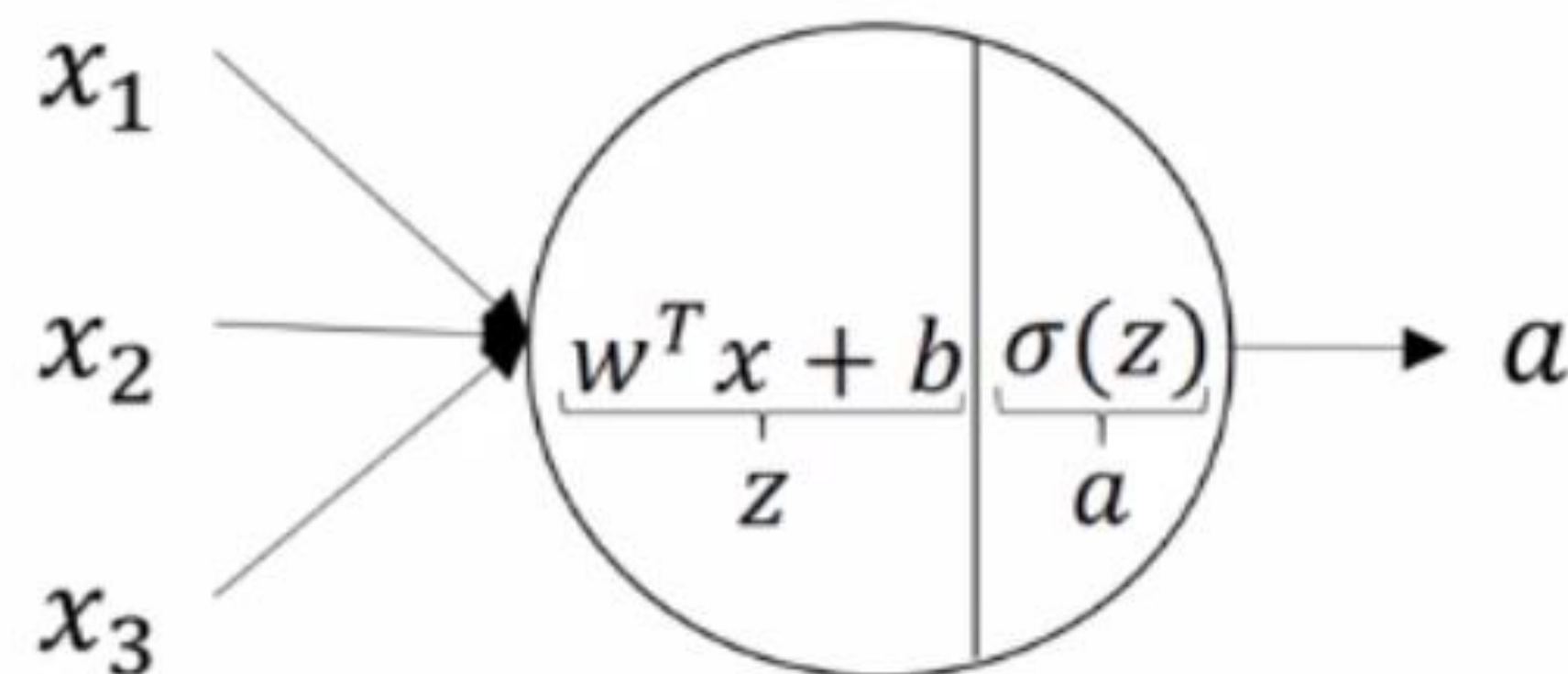
СЪДЪРЖАНИЕ 1

Модел на неврон

Невронът е градивната единица на НМ. При зададен вход, той осигурява изхода и предава този изход като вход към следващия слой. Невронът може да се разглежда като комбинация от 2 части:

Първата част - изчислява изхода z , като използва входовете и теглата им.

Втората част - извършва активирането на z , за да даде крайния изход a на неврона.



СЪДЪРЖАНИЕ 2

Скритият слой

Скритият слой се състои от различни неврони, всеки от които извършва 2-те последователни изчисления.

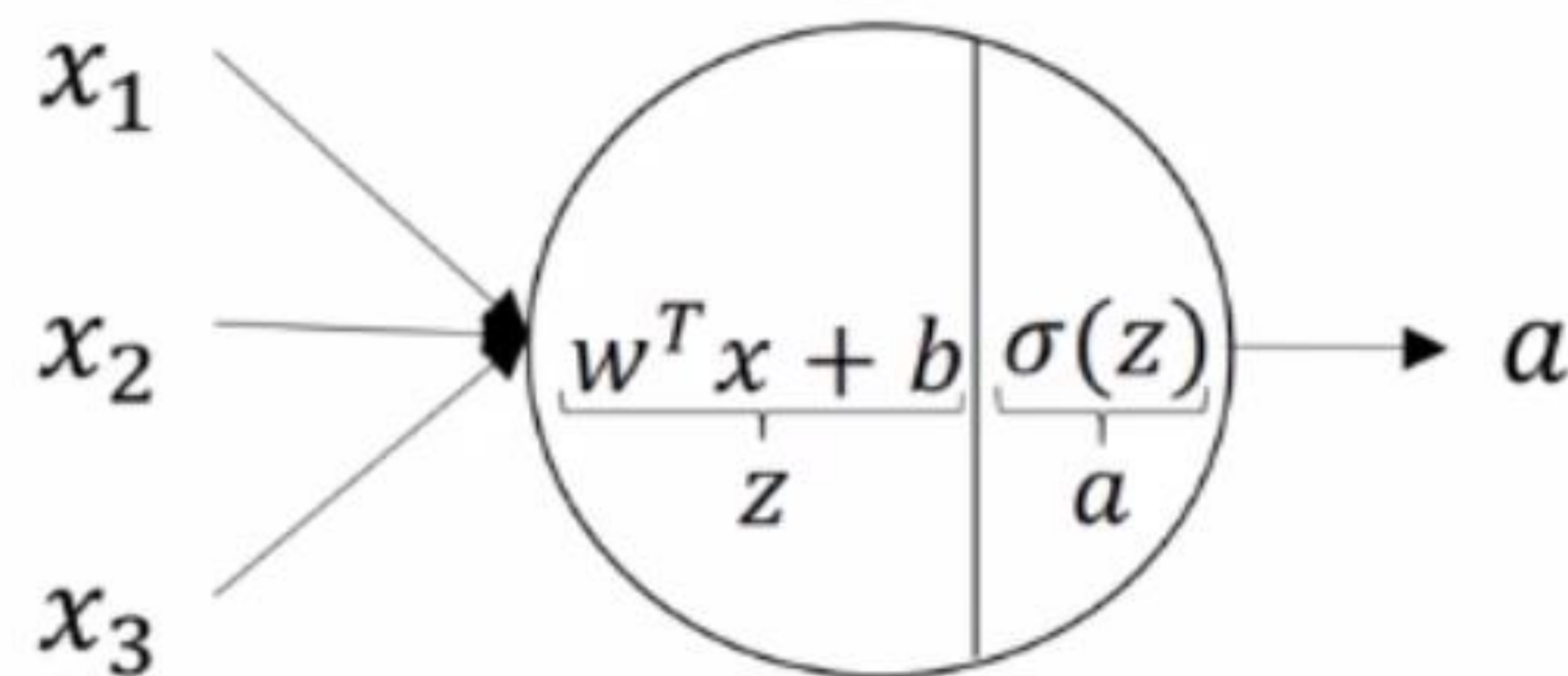
Нека имаме 4 неврона в скрития слой на нашата плетка НМ, изчисляващи следното:

$$z_1^{[1]} = w_1^{[1]T} x + b_1^{[1]}, a_1^{[1]} = \sigma(z_1^{[1]})$$

$$z_2^{[1]} = w_2^{[1]T} x + b_2^{[1]}, a_2^{[1]} = \sigma(z_2^{[1]})$$

$$z_3^{[1]} = w_3^{[1]T} x + b_3^{[1]}, a_3^{[1]} = \sigma(z_3^{[1]})$$

$$z_4^{[1]} = w_4^{[1]T} x + b_4^{[1]}, a_4^{[1]} = \sigma(z_4^{[1]})$$

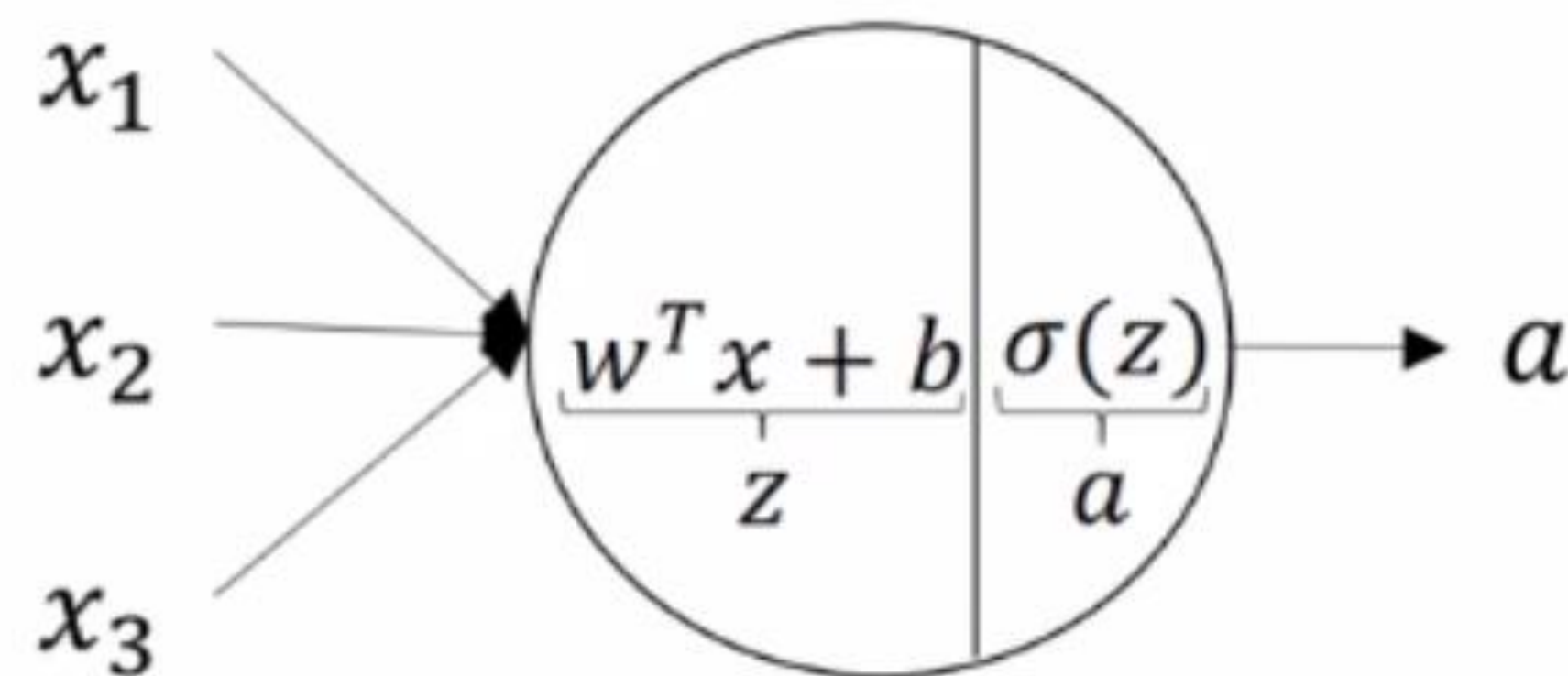


СЪДЪРЖАНИЕ 2

Скритият слой

В горните уравнения,

- горният индекс l обозначава номера на слоя, а индексният номер j означава невронния номер в определен слой.
- X е входният вектор, състоящ се от 3 характеристики.
- $W^{l,j}$ е теглото, свързано с неврон j , присъстващ в слоя l .
- $b^{l,j}$ е отклонението, свързано с неврон j , присъстващ в слоя l .

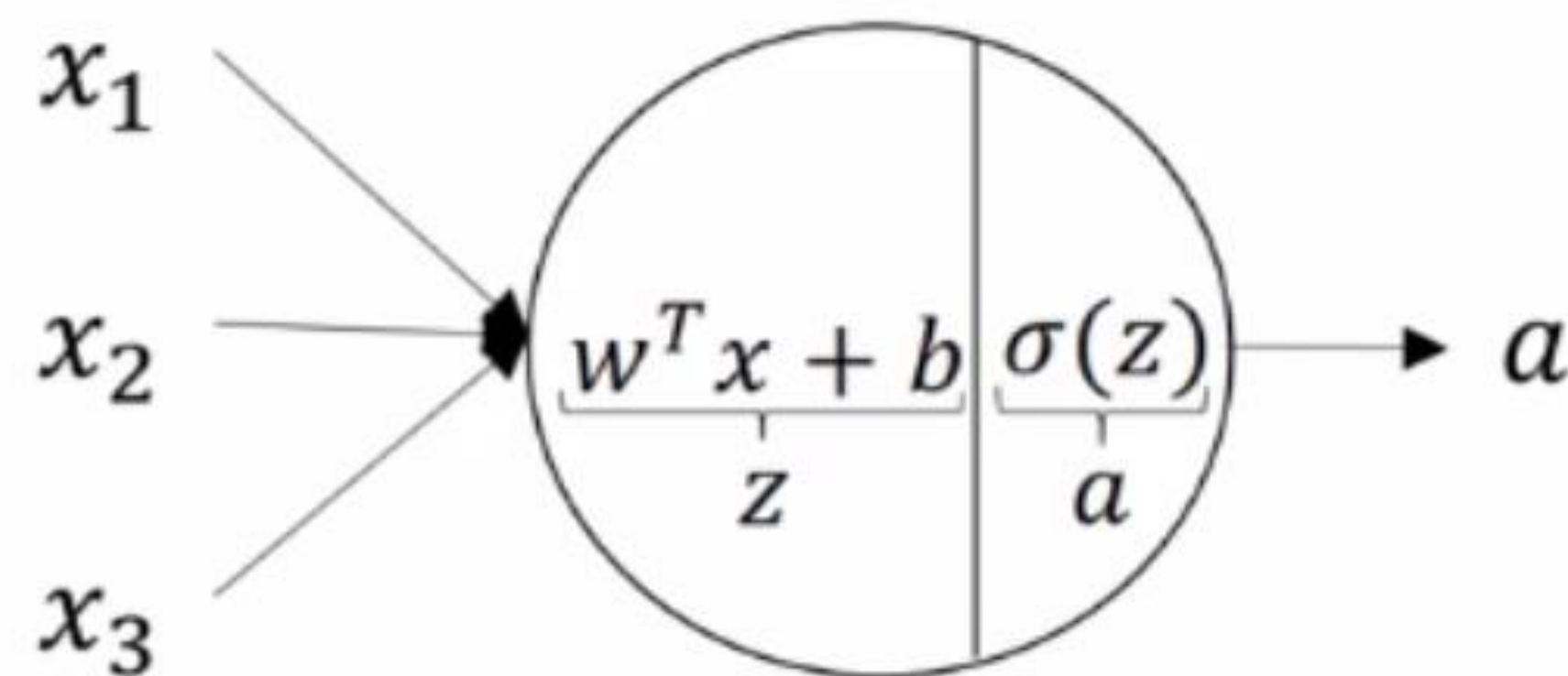


СЪДЪРЖАНИЕ 2

Скритият слой

- $z^{[i]}_j$ е междинният изход, свързан с неврон j , присъстващ в слоя i .
- $a^{[i]}_j$ е крайният изход, свързан с неврон j , присъстващ в слоя i .
- σ е функцията за активиране (напр. сигмоидна). Математически се дефинира:

$$\sigma(x) = \frac{1}{1 + e^{-x}}$$



СЪДЪРЖАНИЕ 2

Скритият слой

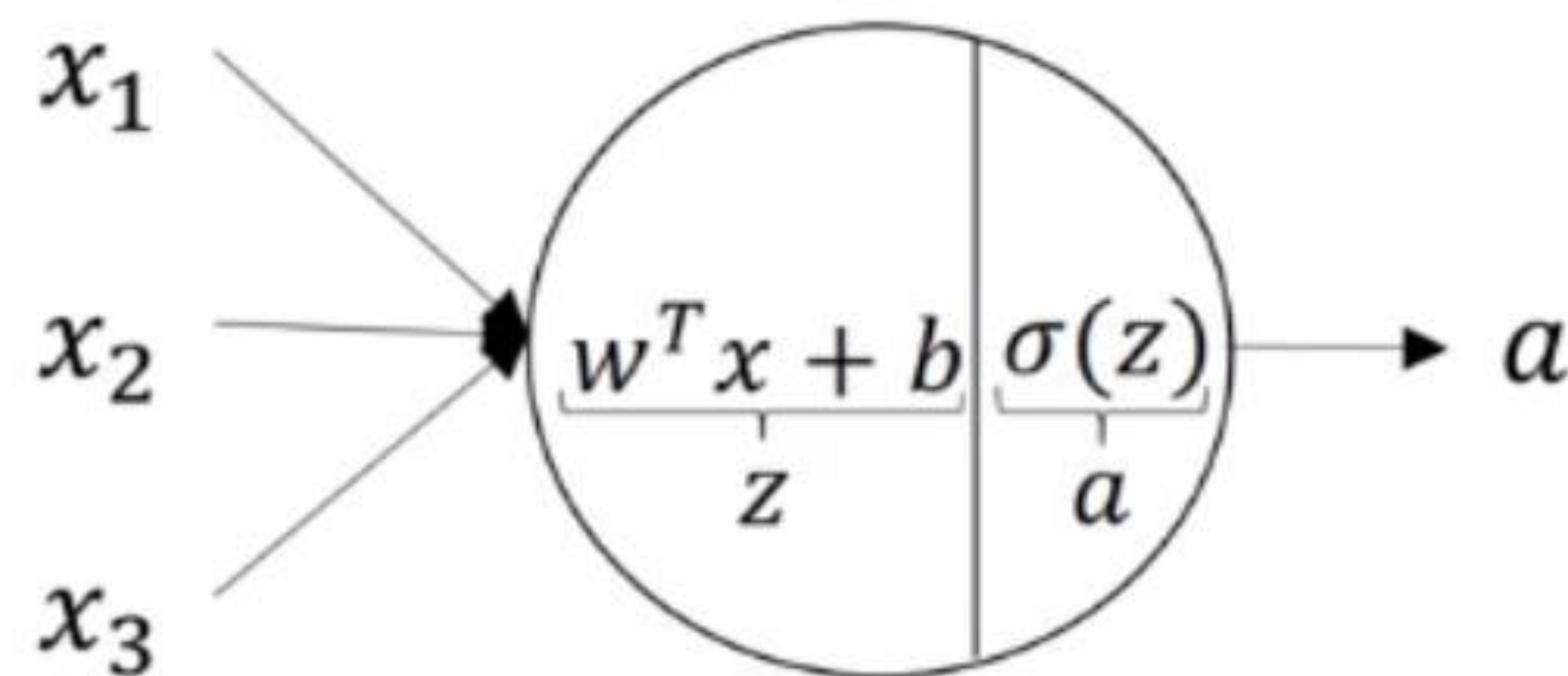
Можем да векторизираме уравненията:

$$Z^{[1]} = W^{[1]T} X + b^{[1]}$$

$$A^{[1]} = \sigma(Z^{[1]})$$

Първото уравнение изчислява всички междинни изходи **Z** при единично матрично умножение.

Второто уравнение изчислява всички активирания **A** при единично матрично умножение.



СЪДЪРЖАНИЕ 3

Уравнения за разпространение напред

- 1-то уравнение изчислява междинния изход $Z^{[1]}$ на първия скрит слой.
- 2-то уравнение изчислява крайния изход $A^{[1]}$ на първия скрит слой.
- 3-то уравнение изчислява междинния изход $Z^{[2]}$ на изходния слой.
- 4-то уравнение изчислява крайния изход $A^{[2]}$ на изходния слой, който е и крайният изход на цялата невронна мрежа.

$$Z^{[1]} = W^{[1]T} X + b^{[1]}$$

$$A^{[1]} = \sigma(Z^{[1]})$$

$$Z^{[2]} = W^{[2]T} A^{[1]} + b^{[2]}$$

$$\hat{y} = A^{[2]} = \sigma(Z^{[2]})$$

СЪДЪРЖАНИЕ 3

Активационна функция

НМ е основно набор от математически уравнения и тегла. За да я направим стабилна, така че да се представя добре в различни сценарии, използваме функциите за активиране. Те въвеждат нелинейни свойства в НМ.

Нека опитаме да разберем защо функциите за активиране са от решаващо значение за всяка НМ с помощта на плитката невронна мрежа.



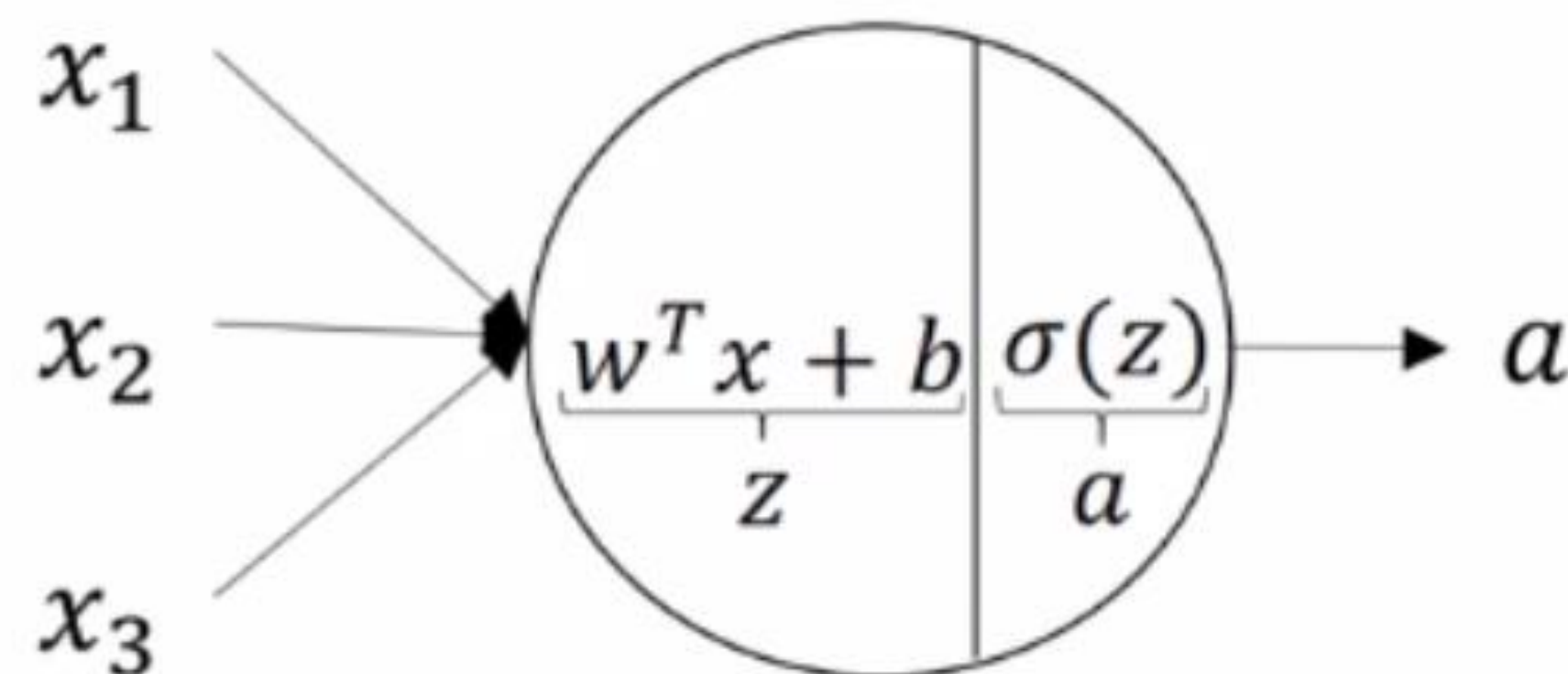
СЪДЪРЖАНИЕ 3

Активационна функция

Без функциите за активиране нашата плътка невронна мрежа може да се представи:

$$Z^{[1]} = W^{[1]T} X + b^{[1]}$$

$$\hat{y} = Z^{[2]} = W^{[2]T} Z^{[1]} + b^{[2]}$$



СЪДЪРЖАНИЕ 3

Активационна функция

Ако заменим стойността на $Z^{[1]}$ от уравнение 1 в уравнение 2, получаваме следното:

$$Z^{[1]} = W^{[1]T} X + b^{[1]}$$

$$\hat{y} = Z^{[2]} = W^{[2]T} W^{[1]T} X + W^{[2]T} b^{[1]} + b^{[2]}$$

$$\hat{y} = Z^{[2]} = W_{new} X + b_{new}$$



СЪДЪРЖАНИЕ 3

Активационна функция

Както виждаме, изходът ще се превърне в линейна комбинация от нова матрица за тежести W , вход X и ново отклонение b , което означава, че невроните, присъстващи в скрития слой, и теглата им остават без значение.

Следователно:

- за да въведем нелинейност в мрежата, трябва да използваме функциите за активиране;
- не е задължително да се използва една функция за активиране за всички слоеве.

СЪДЪРЖАНИЕ 4

Инициализиране на теглата

Матрицата на теглата W на НМ се инициализира **на случаен принцип**.

Защо не може да се инициализира с 0 или някаква конкретна стойност? - да разберем това с помощта на плитката невронна мрежа.

СЪДЪРЖАНИЕ 4

Инициализиране на теглата

Нека

W^1 - матрицата на теглата на слой 1 и

W^2 - матрицата на теглата на слой 2

се инициализират с 0 или друга стойност.

Ако матриците на теглата са еднакви - активирането на невроните в скрития слой ще бъде същото. Освен това производните на активациите биха били еднакви. Следователно невроните в скрития слой ще модифицират теглата по подобен начин, т.е. няма да има значение дали има повече от 1 неврон в един скрит слой.

Ние не искаме това - искаме всеки неврон в скрития слой да бъде уникален, да има различно тегло и да работи като уникална функция. Затова инициализираме теглата на случаен принцип.

СЪДЪРЖАНИЕ 4

Метод на Хавиер

Най-добрият метод за инициализация е методът на Хавиер.
Математически се дефинира като:

Той гласи, че матрицата на теглото W на определен слой l се избира произволно от нормално разпределение със средната стойност $\mu = 0$ и дисперсия $\sigma^2 = \text{мултипликативната обратна на броя на невроните в слой } l - 1$.

Отклонението b на всички слоеве се инициализира с 0.

$$W^{[l]} \sim \mathcal{N} \left(\mu = 0, \sigma^2 = \frac{1}{n^{[l-1]}} \right)$$

$$b^{[l]} = 0$$

СЪДЪРЖАНИЕ 4

Градиентно спускане

Вече знаем, че теглата на невронната мрежа се инициализират произволно.

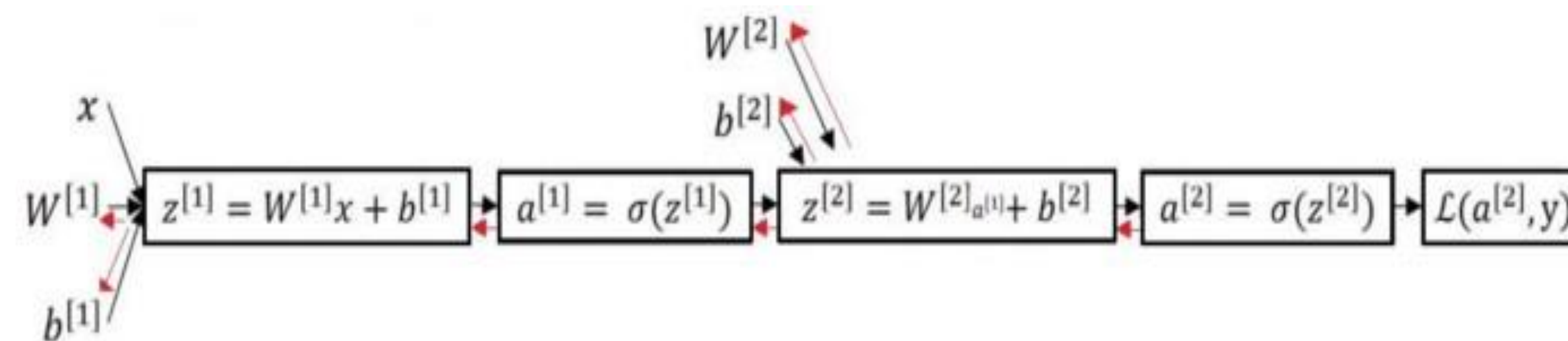
За да използваме невронната мрежа за правилни прогнози, трябва да актуализираме тези тегла.

Методът, чрез който актуализираме теглата, е известен като **градиентно спускане**.

СЪДЪРЖАНИЕ 4

Градиентно спускане

- **Разпространение напред** (черните линии) - използва се за изчисляване на изхода за даден вход X .
- **Обратното разпространение** (червените линии) използва се за актуализиране на тегловните матрици $W^{[1]}$, $W^{[2]}$ и отклонения $b^{[1]}$, $b^{[2]}$. Прави се чрез изчисляване на производни на входовете на всяка стъпка.



СЪДЪРЖАНИЕ 4

Грешка в резултата

Грешката L се определя математически:

$$L(\hat{y}, y) = -[y \log \hat{y} + (1 - y) \log (1 - \hat{y})]$$

СЪДЪРЖАНИЕ 4

Обратното разпространение

Използвайки уравнението за грешка L и сигмоидна функция за активиране на скрития и изходния слой, с помощта на верижно правило на производни, изчисляваме:

$$dA^{[2]} = \frac{\delta L(A^{[2]}, Y)}{\delta A^{[2]}} = \frac{-Y}{A^{[2]}} + \frac{1-Y}{1-A^{[2]}}$$

$$dZ^{[2]} = \frac{\delta L(A^{[2]}, y)}{\delta Z^{[2]}} = \frac{\delta L(A^{[2]}, y)}{\delta A^{[2]}} * \frac{\delta A^{[2]}}{\delta Z^{[2]}} = A^{[2]} - Y$$

$$dW^{[2]} = \frac{\delta L(A^{[2]}, y)}{\delta W^{[2]}} = \frac{\delta L(A^{[2]}, y)}{\delta Z^{[2]}} * \frac{\delta Z^{[2]}}{\delta W^{[2]}} = dZ^{[2]} A^{[1]T}$$

$$db^{[2]} = \frac{\delta L(A^{[2]}, y)}{\delta b^{[2]}} = \frac{\delta L(A^{[2]}, y)}{\delta Z^{[2]}} * \frac{\delta Z^{[2]}}{\delta b^{[2]}} = dZ^{[2]}$$

$$dA^{[1]} = \frac{\delta L(A^{[2]}, Y)}{\delta A^{[1]}} = \frac{\delta L(A^{[2]}, Y)}{\delta Z^{[2]}} * \frac{\delta Z^{[2]}}{\delta A^{[1]}} = dZ^{[2]} W^{[2]}$$

$$dZ^{[1]} = \frac{\delta L(A^{[2]}, y)}{\delta Z^{[1]}} = \frac{\delta L(A^{[2]}, y)}{\delta A^{[1]}} * \frac{\delta A^{[1]}}{\delta Z^{[1]}} = W^{[2]T} dZ^{[2]} * \sigma'(Z^{[1]})$$

$$dW^{[1]} = \frac{\delta L(A^{[2]}, y)}{\delta W^{[1]}} = \frac{\delta L(A^{[2]}, y)}{\delta Z^{[1]}} * \frac{\delta Z^{[1]}}{\delta W^{[1]}} = dZ^{[1]} X^T$$

$$db^{[1]} = \frac{\delta L(A^{[2]}, y)}{\delta b^{[1]}} = \frac{\delta L(A^{[2]}, y)}{\delta Z^{[1]}} * \frac{\delta Z^{[1]}}{\delta b^{[1]}} = dZ^{[1]}$$

Благодаря ВИ.

